

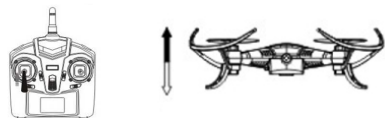
В ПОЛЁТ!

Установите модель на просторную открытую площадку, хвостом к себе. Для взлёта необходимо плавно перемещать ручку газа (находясь слева, перемещается вверх-вниз), до тех пор, пока вертолёт не оторвётся от земли. Первым делом необходимо научиться работать ручкой газа так, чтобы вертолёт смог зависать без набора высоты и снижения. После чего можно переходить к другим ручкам управления:

1. Крен - правая ручка вправо-влево - движение модели боком.
2. Тангаж - правая ручка вперёд-назад - движение модели вперёд-назад.
3. Руддер - левая ручка вправо-влево - разворот модели вокруг оси.
4. Газ - левая ручка вверх-вниз - набор высоты и снижение.

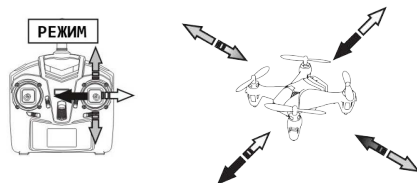
Режим	Иллюстрация	Режим	Иллюстрация
Крен		Газ	
Тангаж		Руддер	

ШАГ1 ПРАКТИКА УПРАВЛЕНИЯ ГАЗОМ



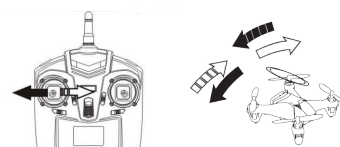
Для взлёта переместите ручку газа вверх, до тех пор пока модель не оторвётся от земли. Для посадки плавно переместите ручку газа в низ.

ШАГ2 ПРАКТИКА УПРАВЛЕНИЯ КРЕНОМ И ТАНГАЖОМ



Для полёта вперёд-назад используется правая ручка вперёд-назад. Для полёта с креном (боком) используется правая ручка вправо-влево.

ШАГ3 ПРАКТИКА УПРАВЛЕНИЯ РУДДЕРОМ



Для разворота модели вокруг оси используется левая ручка вправо-влево. При этом если переместить ручку вправо, то нос модели повернёт вправо, а хвост влево и наоборот.

ТРИММИРОВАНИЕ МОДЕЛИ

Триммер Газа		Триммер вперёд/назад
Триммер разворота по оси		Триммер крена

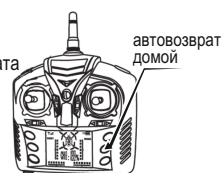
Если во время полета ручка управления находится в нейтральном положении, а модель уходит вперед/назад, по сторонам или разворачивает по оси, необходимо воспользоваться триммированием для настройки полета. Для калибровки движения вперед/назад сместите "Триммер Вперед/Назад" в противоположную сторону пока модель не стабилизируется. Для калибровки движения по крену сместите "Триммер крена". Для калибровки разворота по оси, "Триммер разворота по оси" отвечающий за калибровку вращения во круг оси.



Режим удержания высоты (утопите правую ручку вниз (нажмите на нее))

Поднимите квадрокоптер на желаемую высоту. Утопите правую ручку вниз (нажмите на нее), модель войдёт в режим удержания высоты. Теперь можно управлять вверх и вниз относительно этой отметки. Нейтральное положение будет зафиксировано. Для выхода из режима удержания нажмите еще раз на правую ручку (утопить вниз).

Для активации режима необходимо нажать и удерживать несколько секунд кнопку автовозврата. После чего модель начнет поиск расположения пульта и после обнаружения начнет лететь в сторону пульта.

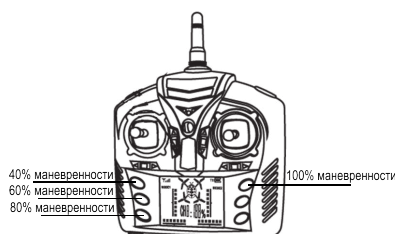


Возврат модели осуществляется приблизительно и не всегда точно. Точный возврат возможен только у профессиональных моделей оборудованных GPS.

Важно !!!

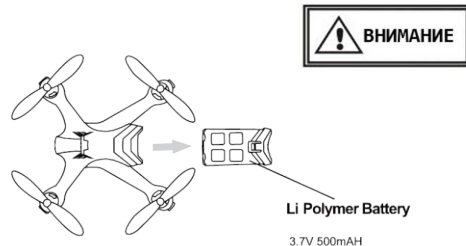
Перед включением, модель должна находиться перед пультом в одной плоскости и развернута носом вперед. Автовозврат невозможен при потере связи с пультом !

ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕ ПОЛЁТНЫХ РЕЖИМОВ



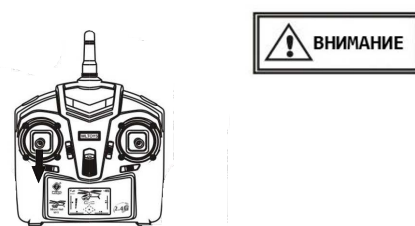
Пульт поддерживает 4 типа режимов чувствительности управления, который можно переключить с помощью кнопок на пульте 40% - режим для обучения полётам, в этом режиме модель менее чувствительна к ручкам управления. 60%, 80% и 100% - режим для продвинутых пилотов, в этом режиме модель более чувствительна к ручкам управления.

ПОСЛЕ ПОЛЁТА



ВАЖНО! После полётов всегда отключайте Li-Po аккумулятор от модели, если оставить аккумулятор подключенным к модели он может переразрядиться и выйти из строя! Хранить аккумуляторы в разряженном состоянии также губительно для них! Также после зарядки отключайте аккумулятор от зарядного!

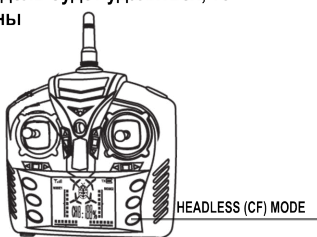
ПРИ ПАДЕНИИ



ВАЖНО! При падениях обязательно нужно сразу выключать обороты двигателя, для этого ручку газа необходимо перевести в нижнее положение. Если этого не делать, моторы быстро выйдут из строя, также могут выйти некоторые элементы платы от перегрузки!

HEADLESS (CF) MODE

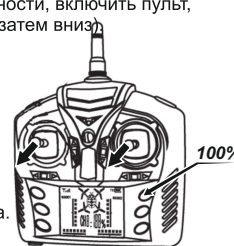
При активации этой системы, больше не нужно следить, в какую сторону повернёт нос модели, если отклонить ручку управления от себя модель будет удаляться, то есть полетит вперёд, тоже самое во все остальные стороны управления! Для активации Headless необходимо нажать на кнопку пульта и удерживать её в течении 2х секунд, и пульт начнёт издавать звуковой сигнал. Важно! При активации режима нос модели должен быть направлен строго в направлении от пульта! Для выключения режима Headless так же нажмите на кнопку пульта и удерживайте её в течении 2х секунд.



КАЛИБРОВКА ГИРОСКОПА

Для калибровки гироскопа необходимо установить максимально быстрый полетный режим (расход 100%). После чего необходимо включить квадрокоптер, установить его на ровной поверхности, включить пульт, связать с моделью (ручку газа перевести вверх затем вниз). После установки соединения отклоните джойстики пульта управления в нижний левый угол и удерживайте в течении 4 секунд.

На квадрокоптере начнут мигать диоды, отпустите джойстики в нейтральное положение, после чего диоды перестанут мигать, что означает что калибровка завершена.



ВАЖНО! После полётов всегда отключайте Li-Po аккумулятор от модели, если оставить его подключенным к модели, он может переразрядиться и выйти из строя! Хранить аккумуляторы в разряженном состоянии также губительно для них! Также после зарядки отключайте аккумуляторы из зарядного устройства!

При падениях обязательно нужно сразу выключать обороты двигателя, для этого ручку газа необходимо перевести в нижнее положение. Если этого не делать, моторы быстро выйдут из строя, также могут выйти некоторые элементы платы от перегрузки!