

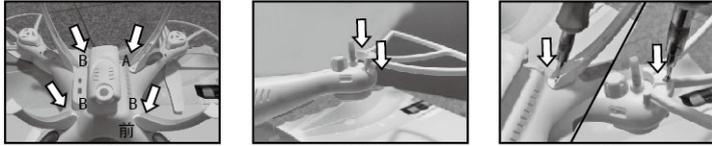


## ИНСТРУКЦИЯ ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ

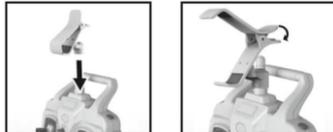
Импортер в РБ ООО "Хобби Парк", по техническим вопросам и наличию запчастей можно обращаться в сеть магазинов ХОББИ ПАРК (WWW.HOBBYPARK.BY)

### ПРЕДВАРИТЕЛЬНАЯ СБОРКА И НАСТРОЙКА ПРИЛОЖЕНИЯ

После распаковки модели внимательно рассмотрите комплект поставки. Перед полетом проведите предварительную сборку: установите посадочные ножки дрона, а так же защиту лопастей, как это показано на рисунке.



Для фиксации мобильного устройства на пульте управления используйте специальное крепление, которое входит в комплект. Установите крепление, как это показано на рисунке и проверьте надежность установки, чтобы исключить падение мобильного телефона.



Чтобы установить камеру на квадрокоптер, извлеките ее из коробки и установите ее в специальное посадочное гнездо на нижней части модели, как это показано на рисунке. После установки камеры, подключите ее разъем в соответствующий разъем на модели квадрокоптера



Для установки соединения камеры с мобильным устройством необходимо скачать и установить приложение LS-Model в AppStore (Apple) или PlayMarket (Android).



ИОS APP



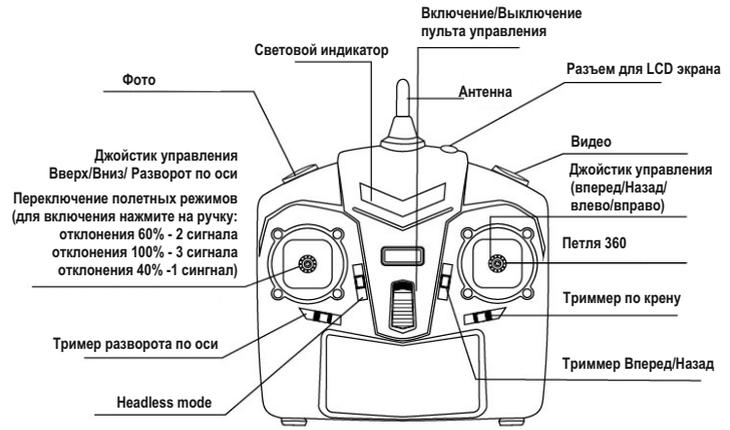
GooglePlay APP



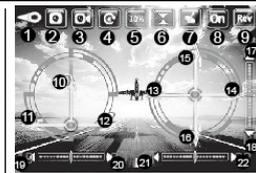
Android APP

После чего откройте Wi-fi соединения в мобильном устройстве, найдите в списке модель квадрокоптера (например Eachine 123) и подключитесь к нему. Дождитесь подключения и запустите приложение.

### ОБЩИЙ ВИД ПУЛЬТА УПРАВЛЕНИЯ

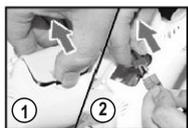


После запуска откроется окно приложения. Нажмите на Play. На экране мобильного устройства появится изображение, которое будет передавать камера.

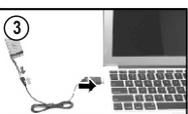


- Назад
- Фото
- Запись видео
- Просмотр фото и видео
- Выбор скорости
- Предел высоты
- Гироскоп (управление наклоном смартфона)
- Настройки приложения
- Переворот экрана
- Вверх/Вниз
- Разворот по оси
- Крен Влево/Вправо
- Вперед/Назад
- Триммер Вперед/Назад
- Триммер Разворота
- Триммер по крену

### ЗАРЯДКА АККУМУЛЯТОРОВ



1. Откройте аккумуляторный отсек квадрокоптера и достаньте аккумулятор.



2. Аккуратно отсоедините разъем аккумулятора от разъема модели.

3. Подключите к компьютеру USB кабель зарядного устройства, после чего подключите к нему аккумулятор. При подключении разряженного аккумулятора на USB адаптере загорится световой индикатор — это означает что начался процесс зарядки. Когда индикатор погаснет - процесс зарядки будет завершен. Ориентировочное время зарядки 130 минут.



4. После зарядки аккумулятор можно хранить в отсеке модели **в отключенном состоянии.**

**Внимание!** Аккумулятор нельзя оставлять без присмотра в процессе заряда. Нельзя оставлять подключенным к зарядному устройству более чем на 3 часа. После зарядки, аккумулятора следует отключить от зарядного устройства! Хранить аккумулятор только в заряженном состоянии!

### ПЕТЛЯ

Для того что бы выполнить петлю, нужно поднять модель на высоту минимум 3-4 метра над землей, и нажать правую ручку управления (утопить вниз), пульт начнёт издавать сигнал, означающий, что он готов выполнить петлю, затем нужно сместить правую ручку управления в ту сторону, в которую вы хотите выполнить петлю, и модель выполнит петлю, после чего пульт перейдет в обычный режим.



### ПОДГОТОВКА К ПОЛЕТУ

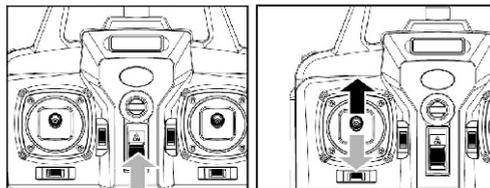
#### ШАГ 1 Установка аккумулятора и включение модели.



Установите аккумулятор в отсек и подключите его к модели. Включите квадрокоптер: переместите кнопку включения в положение ON.

Разместите модель на ровной поверхности и в течении 3-5 секунд произойдет инициализация гироскопа и дрон перейдет в режим ожидания связывания с пультом (начнут мигать светодиоды).

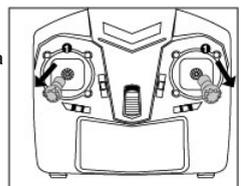
#### ШАГ 2 Включение пульта и связывание пульта с моделью.



Включите пульт управления. После чего переместите левую ручку управления в верхнее положение, а затем в нижнее, тем самым вы разблокируете управление и произойдет связывание модели с пультом.

#### ШАГ 3 Запуск и отключение двигателей.

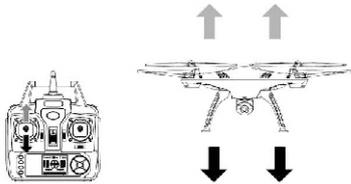
После установки связи пульта управления с моделью, для начала полета необходимо произвести запуск двигателей. Для запуска двигателей разведите обе ручки управления в стороны от центра, как это показано на рисунке. После этого двигатели запустятся и начнут вращаться на маленьких оборотах. Вам останется только добавить газа и Вы отправитесь в увлекательный полет. Для отключения двигателей, посадите модель и удерживайте левую ручку газа вниз. После чего двигатели модели отключатся.



## В ПОЛЁТ!

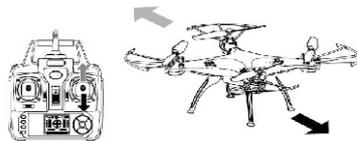
Установите модель на просторную открытую площадку, хвостом к себе. Для взлёта необходимо плавно перемещать ручку газа (находится слева, перемещается вверх-вниз), до тех пор, пока модель не оторвётся от земли. Первым делом необходимо научиться работать ручкой газа так, что бы модель смогла зависать без набора высоты и снижения.

**Газ:**  
левая ручка вверх/вниз — набор высоты и снижение.



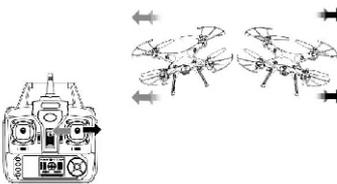
Для взлёта переместите ручку газа вверх, до тех пор пока модель не оторвётся от земли. Для посадки плавно переместите ручку газа вниз.

**Тангаж:**  
правая ручка вперёд/назад — движение модели вперёд/назад.



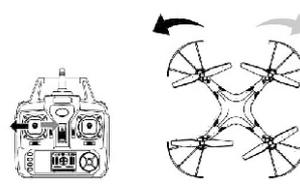
Для полёта вперёд – назад используется правая ручка вперёд – назад. Для полёта с креном (бокком) используется правая ручка вправо – влево.

**Крен:**  
правая ручка вправо/влево — движение модели бокком.



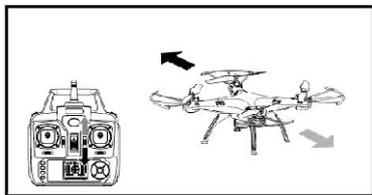
Для полёта с креном (бокком) используется правая ручка вправо – влево.

**Руддер:**  
левая ручка вправо/влево — разворот модели вокруг оси.



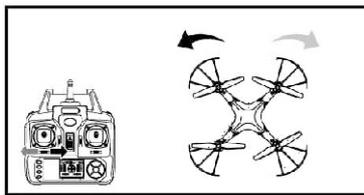
Для разворота модели вокруг оси используется левая ручка вправо – влево. При этом если переместить ручку вправо, то нос модели повернётся вправо, а хвост влево и наоборот.

## ТРИММИРОВАНИЕ МОДЕЛИ



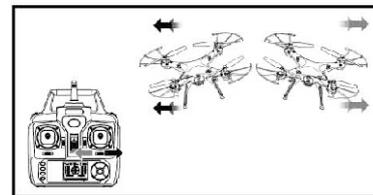
Если во время полёта ручка тангажа находится в нейтральном положении, а модель уводит вперёд или назад, необходимо триммирование.

Если модель уводит вперёд, сместите триммер тангажа назад до тех пор, пока квадрокоптер не стабилизируется и наоборот, если модель уводит назад, сместите триммер вперёд.



Если во время полёта ручка руддера находится в нейтральном положении, а модель уводит влево или вправо по оси, необходимо триммирование.

Если модель уводит вправо, сместите триммер руддера влево до тех пор, пока квадрокоптер не стабилизируется и наоборот, если модель уводит влево, сместите триммер вправо.

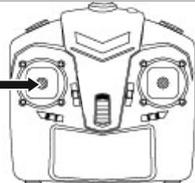


Если во время полёта ручка крена находится в нейтральном положении, а модель уводит влево или вправо, необходимо триммирование.

Если модель уводит вправо, сместите триммер крена влево до тех пор, пока квадрокоптер не стабилизируется и наоборот, если модель уводит влево, сместите триммер вправо.

## ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕ ПОЛЁТНЫХ РЕЖИМОВ

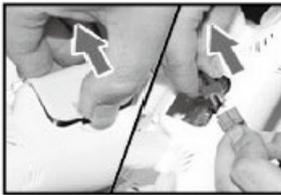
Нажать (утопить вниз)



Пульт имеет несколько режимов чувствительности управления: для обучения (медленный полет) и более быстрый, для продвинутых пилотов. Режимы переключаются с помощью нажатия на левую ручку управления (переключение полетных режимов), как это показано на рисунке. При нажатии на кнопку, пульт управления издаст звуковой сигнал или несколько в зависимости от выбранного режима: отклонения 60% - 2 сигнала, отклонения 100% - 3 сигнала, отклонения 40% - 1 сигнал.

На больших отклонениях модель станет более чувствительна к ручкам управления, будет быстрее летать и маневрировать.

## ПОСЛЕ ПОЛЁТА



**Важно!** После полётов всегда отключайте Li-Po аккумулятор от модели, если оставить аккумулятор подключённым к модели он может переразрядится и выйти из строя! Хранить аккумуляторы в разряженном состоянии так же губительно для них! Так же после зарядки отключайте аккумулятор от зарядного!



## ПРИ ПАДЕНИИ



**Важно!** При падении обязательно нужно сразу выключить обороты двигателя, для этого ручку газа необходимо перевести в нижнее положение. Если этого не делать моторы быстро выйдут из строя, так же могут выйти из строя некоторые элементы платы от перегрузки.



## HEADLESS (CF) MODE

При активации этой системы, больше не нужно следить, в какую сторону повернут нос модели, если отклонить ручку управления от себя модель будет удаляться, то есть полетит вперёд, тоже самое во все остальные стороны управления!

Для активации Headless необходимо нажать на кнопку пульта ВВЕРХ и удерживать её в течении 2х секунд, и пульт начнёт издавать звуковой сигнал.

**Важно!** При активации режима нос модели должен быть направлен строго в направлении от пульта! Для выключения режима Headless так же нажмите на кнопку пульта ВНИЗ и удерживайте её в течении 2х секунд.

HEADLESS

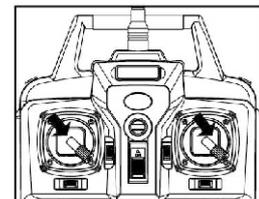


## КАЛИБРОВКА ГИРОСКОПА

Для калибровки гироскопа необходимо включить квадрокоптер, установить его на ровной поверхности, включить пульт, связать с моделью (ручку газа перевести вверх затем вниз).

После установки соединения отклоните джойстики пульта управления в нижний левый угол и удерживайте в течении 4 секунд.

На квадрокоптере начнут мигать диоды, отпустите джойстики в нейтральное положение, после чего диоды перестанут мигать, что означает что калибровка завершена.



**Важно!** После полётов всегда отключайте Li-Po аккумулятор от модели если оставить аккумулятор подключённым к модели он может переразрядится и выйти из строя! Хранить аккумуляторы в разряженном состоянии так же губительно для них! Так же после зарядки отключайте аккумулятор от зарядного! При падении обязательно нужно сразу выключить обороты двигателя, для этого ручку газа необходимо перевести в нижнее положение. Если этого не делать моторы быстро выйдут из строя, так же могут выйти некоторые элементы платы от перегрузки.