Инструкция по эксплуатации приложения M RC PRO

Для моделей B4W/B5W/B7,B20EIS,MEW4

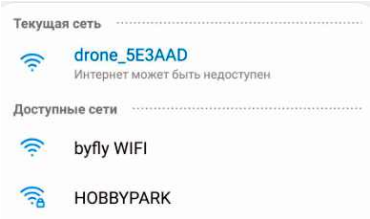
Для установки соединения камеры с мобильным устройством необходимо скачать и установить приложение **M RC PRO** в AppStore (Apple) или PlayMarket (Android).

App Store

Google play

Включение приложения

Прежде чем включить приложение нужно включить квадрокоптер и связать его с пультом. После этого включить на телефоне WIFI, выбрать сеть квадрокоптера, подключится и войти в приложение.



Подключитесь к WIFI

M RC PRO

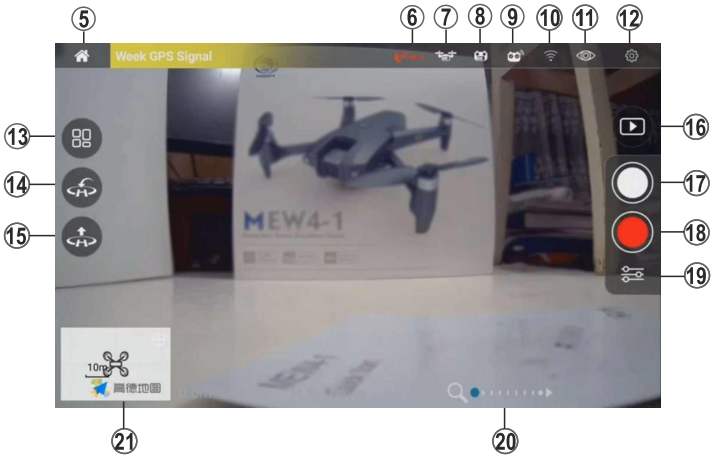
Зайдите в приложение

Общий вид

① Выбор языка
② Сохраненные фото/видео
③ Запуск
④ Далее

Предостережения

Запрещается летать в местах указанных на рисунке в целях безопасности.



⑤ Вернуться назад
⑥ Количество спутников GPS
⑦ Заряд квадрокоптера
⑧ Заряд пульта управления
⑨ Уровень связи с пультом
⑩ Уровень связи WIFI
⑪ Просмотр во весь экран/3D/переворот
⑫ Настройки
⑬ Автоматические функции
⑭ Автовозврат «домой»
⑮ Автовзлет/автопосадка
⑯ Просмотр фото/видео
⑰ Сделать фото
⑱ Сделать видео
⑲ Настройки камеры
⑳ Zoom (приближение/удаление изображения)
㉑ Вид камеры/карты
㉒ Режим приследования
㉓ Режим облет по кругу (радиус облета задается в настройках)
㉔ Headles мод (с данной функцией ознакомьтесь в инструкции квадрокоптера)

Данная инструкция ознакомила вас с приложением M RC PRO, перед полетом квадрокоптера обязательно ознакомьтесь с инструкцией по использованию квадрокоптера.

Автоматические функции

Настройки

Внимание!

При активации автоматических функций не стоит полагаться на них 100%. Всегда будьте готовы к тому, чтобы взять управление полетом в свои руки.

При активации режима «облет по кругу», квадрокоптер будет непрерывно кружится вокруг заданной точки. В режиме облет по кругу квадрокоптер управляется только по высоте, для выключения режима нажмите на кнопку «облет по кругу»

При активации режима «приследования», квадрокоптер будет следовать за пультом управления. Для выключения режима нажмите на кнопку «приследования»

При выполнении автоматических функций на пути квадрокоптера возможны препятствия (деревья, провода, столбы, здания и т.д.), квадрокоптер может врезаться в них, и это не будет гарантийным случаем. Учитывайте высоту на которой будет выполняться автоматический полет.